



# Číslicové spracovanie signálov

## Prednáška č. 2

- **Filtrácia – úvod k diskretnému spracovaniu signálov**
- Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)
- Časové charakteristiky ČF

# Filtrácia - úvod

## Filtrácia

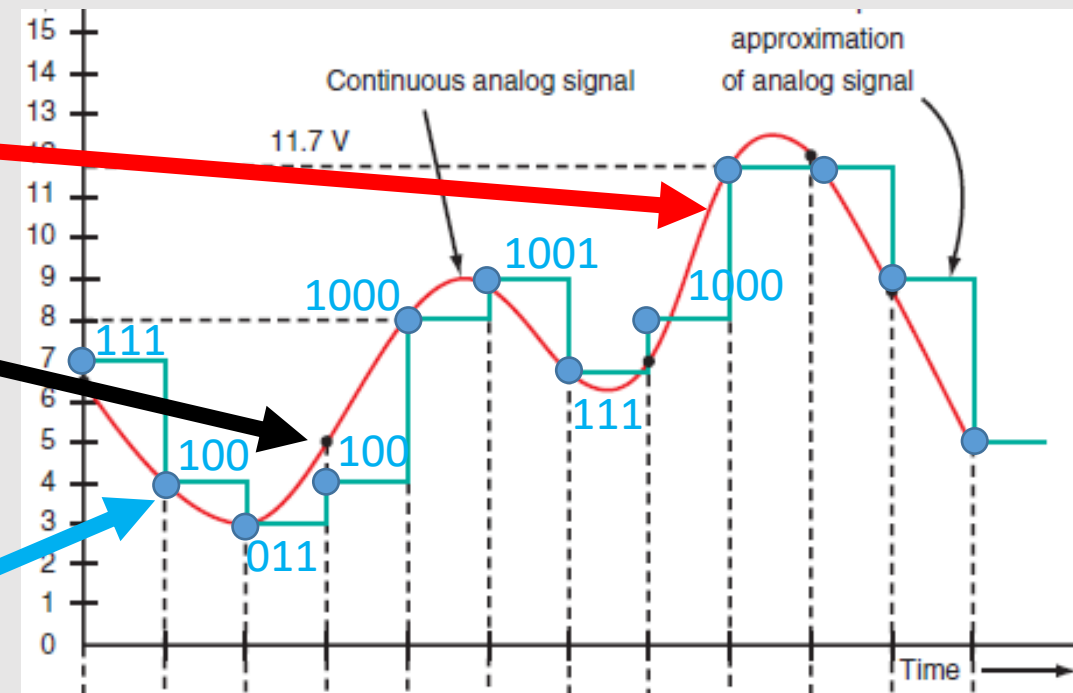
- Filtrácia je vo všeobecnosti proces, ktorý predstavuje spracovanie signálu, slúži k výberu jeho určitých zložiek (užitočný signál) a k potlačeniu iných, nechcených zložiek (napr. šum)
- Ak sa vyberú len určité zložky signálu – pásmovo priepustné filtre (priepuste)
- Ak sa odfiltrujú nechcené zložky signálu – dolno/horno priepustné filtre
- V elektrotechnike filtrácia slúži na zmenu spektra výstupného signálu, tj. odstránenie jednej či viacerých rušivých frekvenčných zložiek zo spektra.

Spracovávať môžeme signál analógový alebo číslicový.

**Analógový signál** (spojitý v čase) – rozumieme tým reálnu funkciu jednej reálnej premennej.

**Diskrétny signál** – rozumieme signál diskretný v čase a nekvantovaný v úrovni, ktorý získame diskretizáciou (vzorkovaním) analógového signálu.

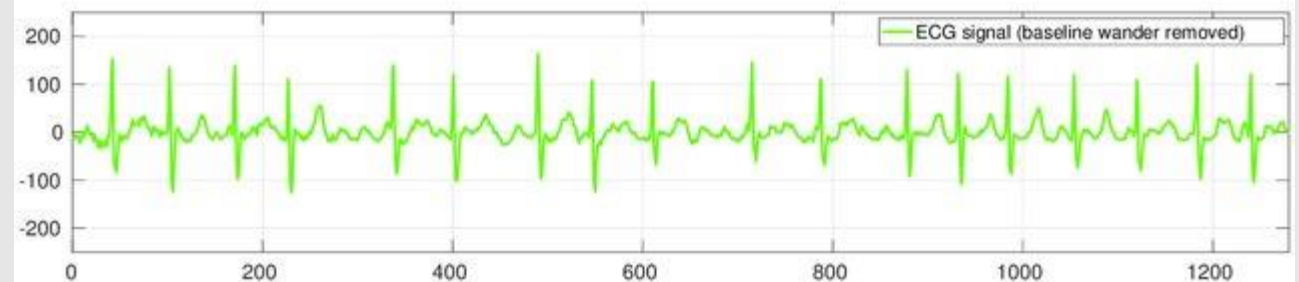
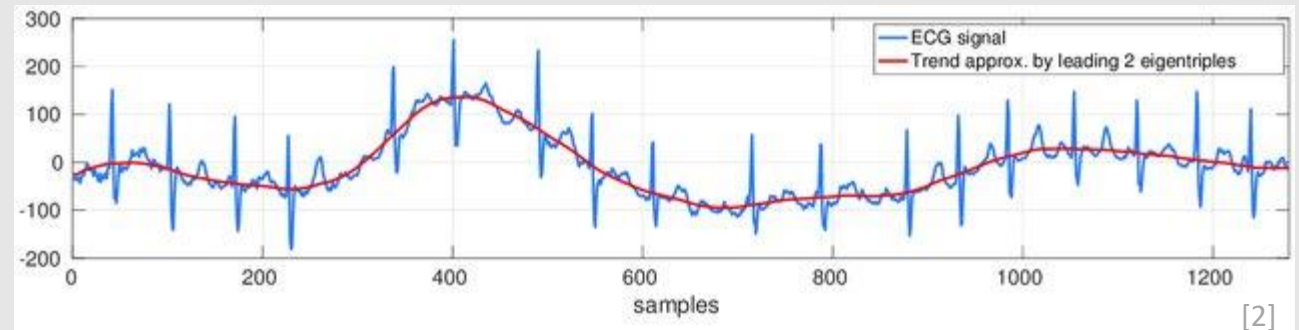
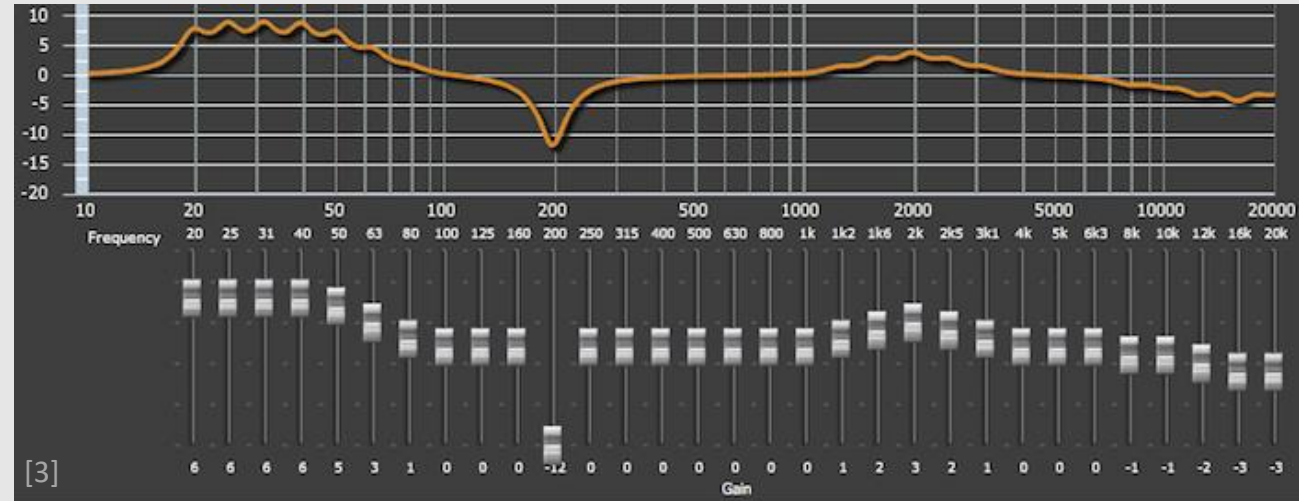
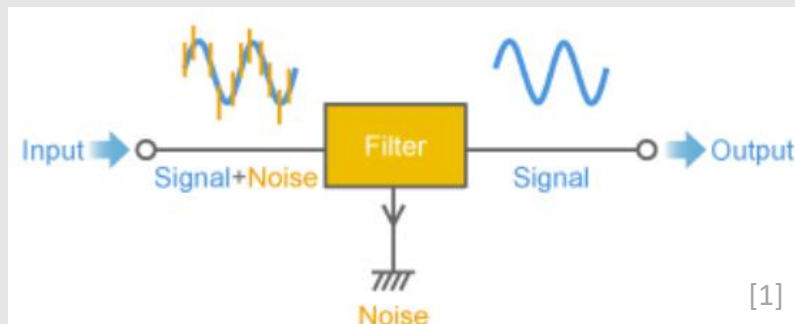
**Číslicový signál** – rozumieme signál diskretný v čase a kvantovaný v úrovni s priradením kódových slov jednotlivým kvantizačným úrovniam.



# Filtrácia - úvod

## Príklady filtrov

- **Potlačenie šumu** - rádiové signály, videosignály, bioelektrické signály, zvukové signály
- **Zvýraznenie frekvenčných pásiem** – grafický ekvalizér (výšky, hĺbky), zvukové efekty (ozvena), zaostrenie obrázkov (hrany, ostré prechody), zvýraznenie vysokých frekvencií, ...
- **Obmedzenie prenosového pásma v komunikačných kanáloch** - ADSL, rozhlasové a TV vysielanie, ...
- **Potlačenie/odstránenie špecifických frekvencií** (blokovanie jednosmernej zložky, potlačenie rušenia zo siete 50/60 Hz)
- **Špeciálne operácie** – integrácie, diferenciácie, ...



[1] <https://www.murata.com/en-us/products/emc/emifil/library/knowhow/basic/chapter06-p1>

[2] <https://www.mdpi.com/2227-7080/6/1/26>

[3] <https://www.minidsp.com/applications/dsp-basics/peq-vs-graphic-eq>

# Filtrácia – Prečo digitálne?

S pokrokom číslicovej techniky sa filtre ako také vyvinuli z jednoduchých pasívnych elektronických súčiastok (R, L, C) na filtre, ktoré sú veľmi často riešené softvérovo.

Filtre podľa realizácie a spojitosti v čase rozdeľujeme na:

- analógové (spojité) filtre (AF)
- číslicové (diskrétne) filtre (ČF)

## Vlastnosti AF:

- aplikácia iba na signály spojité v čase
- realizácia pomocou operačných zosilňovačov, rezistorov a kondenzátorov.
- teoreticky nekonečný frekvenčný rozsah (prakticky max. GHz – mikrovlnné súčiastky)

## Nevýhody AF:

- citlivé na šum,
- menšia presnosť
- nelineárna fáza
- obmedzený dynamický rozsah
- zlá výrobná reprodukovateľnosť

## Vlastnosti ČF:

- vysoká presnosť, rýchlosť
- aplikácia na signály diskkrétne v čase
- implementácia pomocou aritmetických operácií (+, x, posun)
- vysoko lineárne (až na kvantizačný šum)
- flexibilná softvérová implementácia (možná zmena parametra za behu filtra)
- perfektná reprodukovateľnosť
- takmer neobmedzený dynamický rozsah

## Nevýhody ČF:

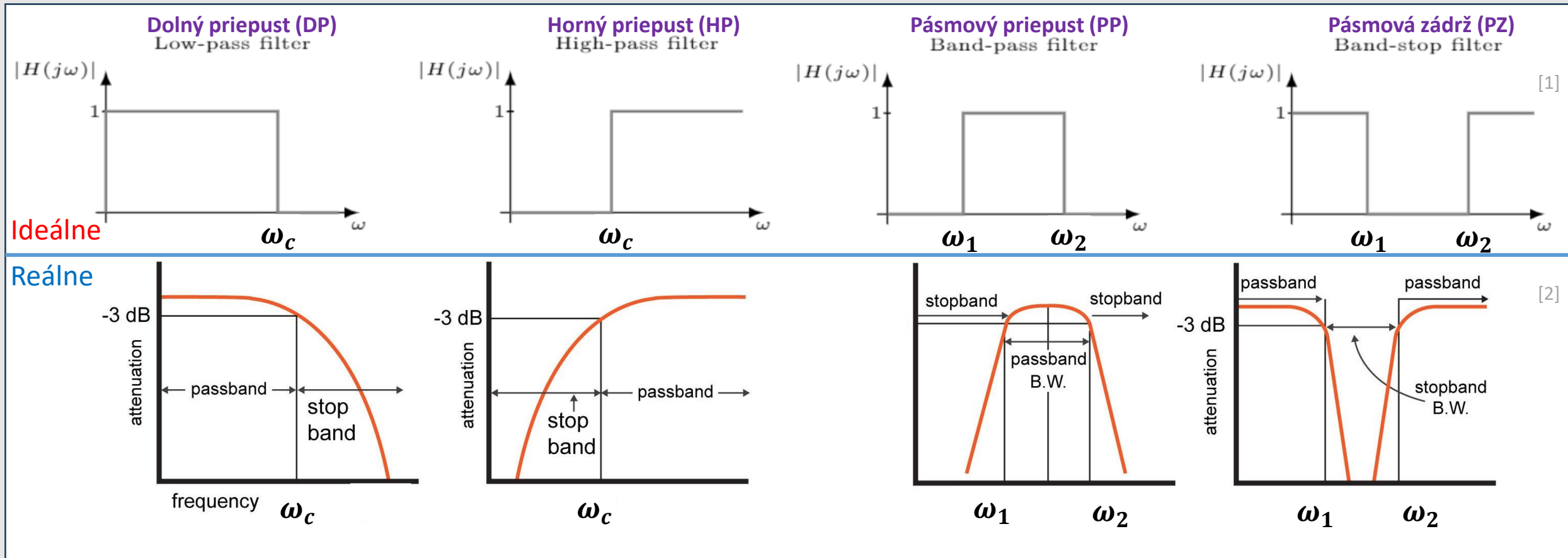
- frekvenčný rozsah je daný vzorkovacou frekvenciou
- vyžaduje A/D a D/A pre kontakt s reálnym svetom

$$f_{filt} \leq \frac{f_{vzor}}{2}$$

# Filtrácia – Prečo digitálne?

## AF a ČF - rozdelenie podľa prenášaného frekvenčného pásma

- Poznáme štyri druhy filtrov.
- Filtre môžeme tiež deliť na **ideálne** a **reálne** (realizovateľné)



[1] [https://www.researchgate.net/publication/354945740\\_Harmonic\\_Analysis\\_of\\_Social\\_Cognition](https://www.researchgate.net/publication/354945740_Harmonic_Analysis_of_Social_Cognition)

[2] <https://www.allaboutcircuits.com/technical-articles/an-introduction-to-filters/>



# Číslicové spracovanie signálov

## Prednáška č. 2

- Filtrácia – úvod k diskretnému spracovaniu signálov
- **Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)**
- Časové charakteristiky ČF

# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

**Číslicový filter – diskrétna sústava**, realizuje proces filtrácie diskrétnych signálov, pri ktorom sa mení spektrum vstupného diskrétného signálu.

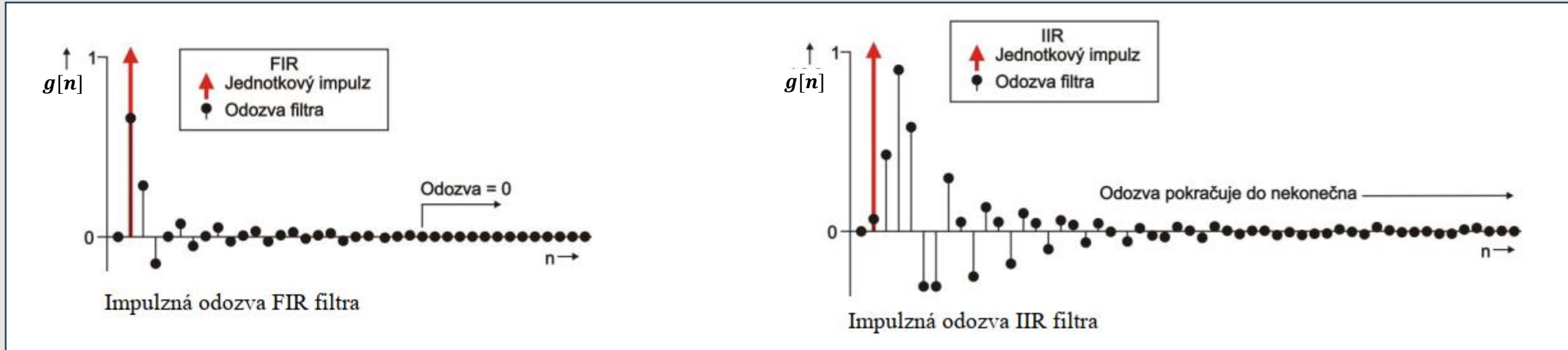
- ČF je možné popísať:
  - prenosom (tj. prenosovou funkciou),
  - frekvenčnou charakteristikou,
  - impulzovou odozvou
  - diferenčnou rovnicou.
- ČF môže byť realizovaný špeciálnym obvodom alebo programovým vybavením počítača. Teda, implementácia algoritmu číslicovej filtrácie môže byť vytvorená technickými alebo programovými prostriedkami.
- ČF nadväzujú na analógové filtre a je ich možné navrhovať buď priamo (FIR), alebo prevedením z analógového prototypu (IIR).



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

## Rozdelenie ČF:

- s nekonečnou impulznou odozvou - IIR (Infinite Impulse Response)
- s konečnou impulznou odozvou - FIR (Finite Impulse Response)



## Iné rozdelenie ČF:

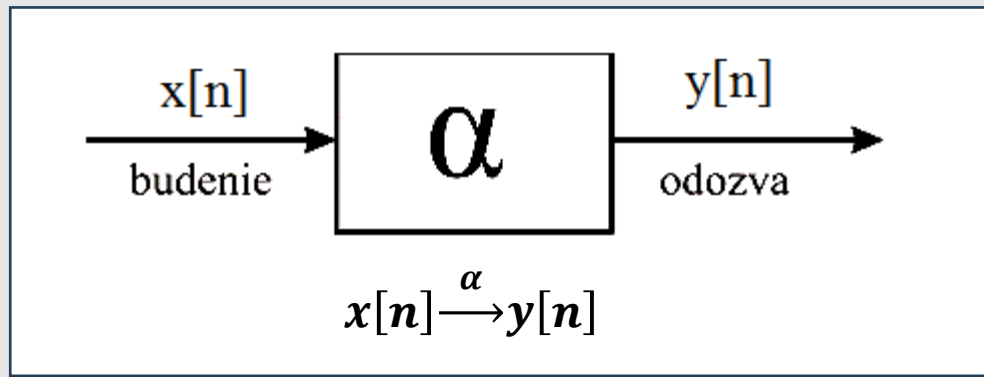
- nerekurzívne (bez spätnej väzby) – to sú FIR filtre
- rekurzívne (so spätanou väzbou) – IIR filtre



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

Uvažujeme

- ČF s prvkami so sústredenými parametrami, ktoré sú neparametrické a časovo invariantné
  - $x[n]$  vstupný diskretný signál (budenie ČF)
  - $y[n]$  výstupný diskretný signál (odozva ČF)

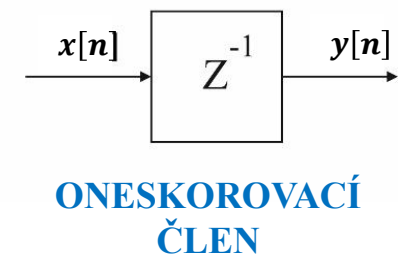
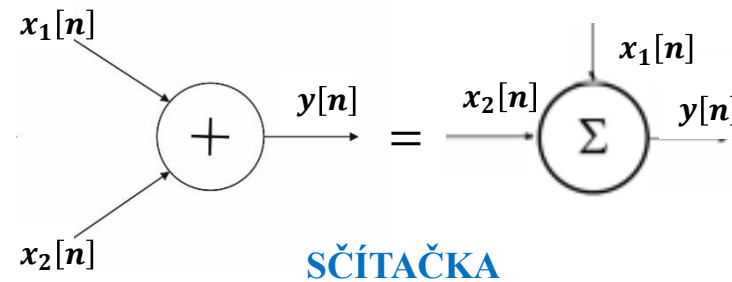
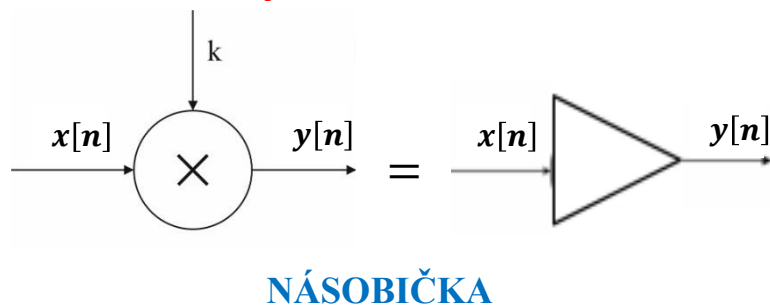


**Prvok so sústredenými parametrami** - jeho **geometrické rozmery sú zanedbateľné voči vlnovej dĺžke signálov** ním prechádzajúcich.

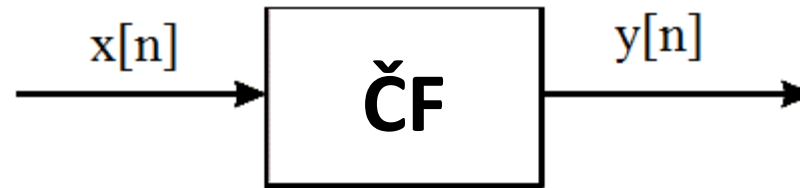
**Parametrické sústavy** – tie, ktoré majú **aspoň jeden prvok s parametrom závislým od niektorej fyzikálnej veličiny** (napätie, prúd, teplota a pod.).

**Stacionárne (časovo invariantné sústavy)** – štruktúra a parametre prvkov sa s časom nemenia.

## Základné bloky ČF:



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)



Základné vlastnosti ČF:

1. **Linearita** – princíp superpozície a proporcionality:

Ak platí :

$$x_1[n] \longrightarrow y_1[n] \text{ a } x_2[n] \longrightarrow y_2[n]$$

potom:

$$ax_1[n] + bx_2[n] \longrightarrow ay_1[n] + by_2[n]$$

2. **Časová invariancia** - systém nemení svoje chovanie v čase

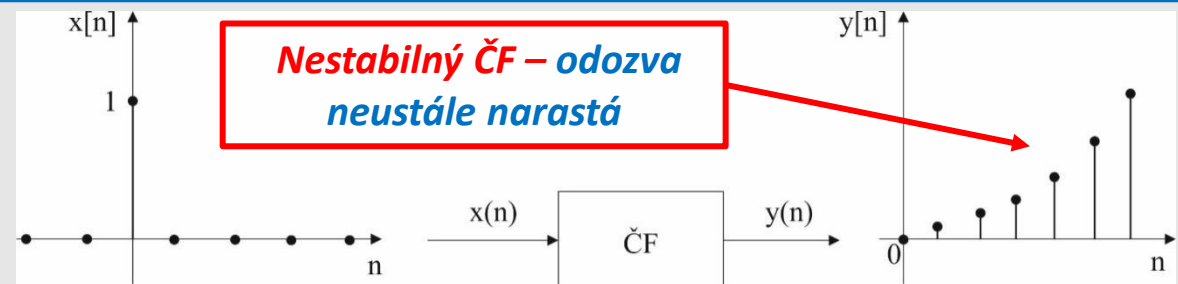
Ak platí :

$$x[n] \longrightarrow y[n]$$

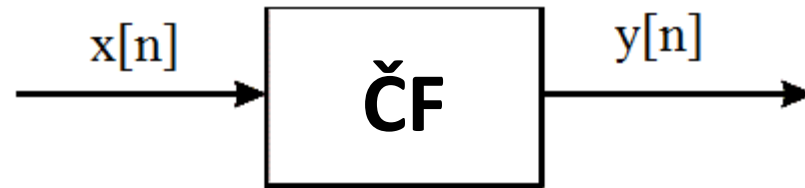
potom:

$$x[n - n_0] \longrightarrow y[n - n_0]$$

3. **Stabilita** – obmedzený vstup  $x[n]$  s konečnou amplitúdou (napr.  $|x[n]|_{max} \leq A$ ) produkuje obmedzený výstup  $y[n]$  s konečnou amplitúdou ( $|y[n]|_{max} \leq B$ ).



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)



Základné vlastnosti ČF:

1. **Linearita** – princíp superpozície a proporcionality:

Ak platí :

$$x_1[n] \longrightarrow y_1[n] \text{ a } x_2[n] \longrightarrow y_2[n]$$

potom:

$$ax_1[n] + bx_2[n] \longrightarrow ay_1[n] + by_2[n]$$

2. **Časová invariancia** - systém nemení svoje chovanie v čase

Ak platí :

$$x[n] \longrightarrow y[n]$$

potom:

$$x[n - n_0] \longrightarrow y[n - n_0]$$

3. **Stabilita** – obmedzený vstup  $x[n]$  s konečnou amplitúdou (napr.  $|x[n]|_{max} \leq A$ ) produkuje obmedzený výstup  $y[n]$  s konečnou amplitúdou ( $|y[n]|_{max} \leq B$ ).

4. **Kauzalita** - reaguje iba na **aktuálny** a **minulý** vstup

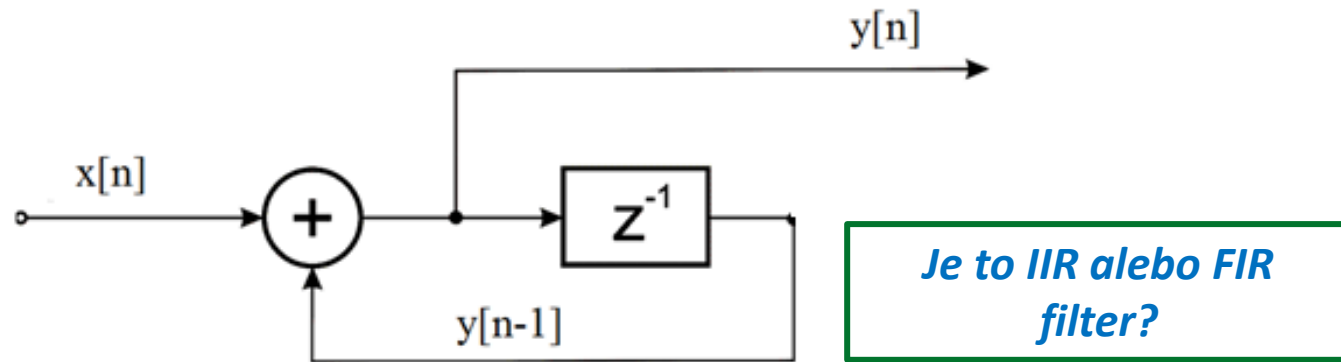
napr.

$$y[n] = x[n] + x[n - 1]$$

# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

Pod pojmom **rad filtra** budeme rozumieť počet oneskorovacích členov!

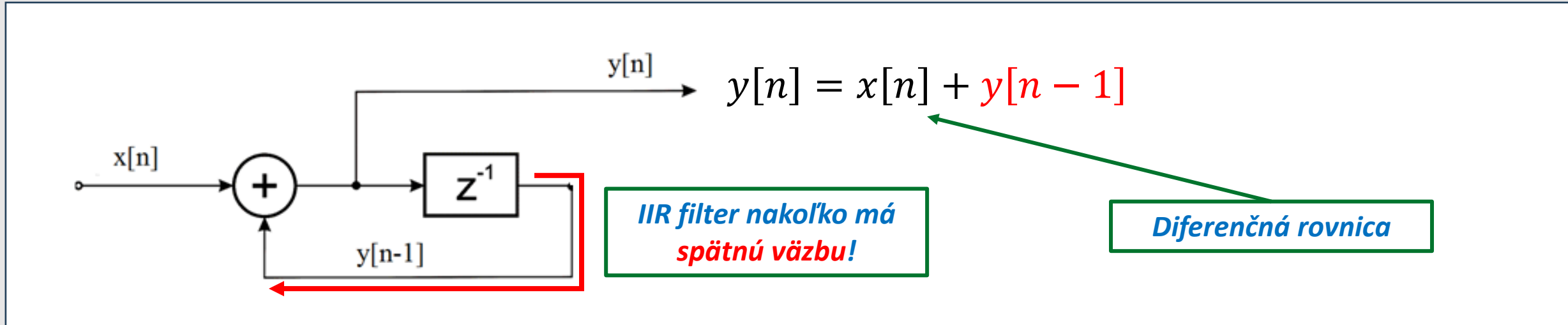
- uvažujme jednoduchý filter, ktorý obsahuje jednu sčítačku a jeden oneskorovací člen



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

Pod pojmom **rad filtra** budeme rozumieť počet oneskorovacích členov!

- uvažujme jednoduchý filter, ktorý obsahuje jednu sčítačku a jeden oneskorovací člen



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

## Popis ČF (diskrétnej) časovej oblasti:

- **diferenčnými rovnicami**

diferenčné rovnice môžeme zobrazit' a **riešiť pomocou** funkcionálnych transformácií postupnosti, v teórii diskretných sústav je najpoužívanějšía **Z-transformácia**.

## Popis ČF vo frekvenčnej oblasti:

- Popis diskretných signálov a sústav pomocou funkcie komplexnej premennej „z“, tzv. Z-transformácie

**Obraz (spektrum)  
postupnosti  $x[n]$**

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

## Symbolický zápis:

- Priama transformácia
- Spätná transformácia

$$x[n] \xrightarrow{z} X(z)$$

$$X(z) \xrightarrow{z^{-1}} x[n]$$

# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

## Popis ČF vo frekvenčnej oblasti:

- Popis diskrétnych signálov a sústav pomocou funkcie komplexnej premennej „z“, tzv. Z-transformácie

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

## Symbolický zápis:

- Priama transformácia

$$x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$$

- Spätná transformácia

$$X(z) \xrightarrow{Z^{-1}} x[n]$$

## Hlavné vlastnosti Z transformácie, ktoré sú využívané v ČSS:

### 1) Linearita

Ak

$$x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z)$$

$$x_2[n] \xleftrightarrow{Z} X_2(z)$$

potom

$$ax_1[n] + bx_2[n] \xleftrightarrow{Z} aX_1(z) + bX_2(z)$$

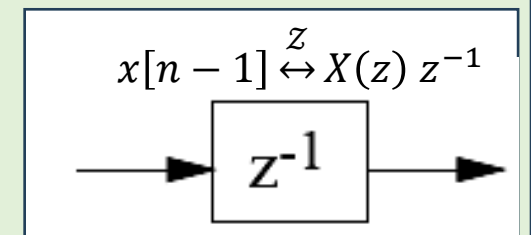
### 2) Oneskorenie signálu

Ak

$$x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z)$$

potom

$$x_1[n - k] \xleftrightarrow{Z} X_1(z) z^{-k}$$



# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)

## Popis ČF vo frekvenčnej oblasti:

- Popis diskrétnych signálov a sústav pomocou funkcie komplexnej premennej „z“, tzv. Z-transformácie

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

## Symbolický zápis:

- Priama transformácia

$$x[n] \xrightarrow{Z} X(z)$$

- Spätná transformácia

$$X(z) \xrightarrow{Z^{-1}} x[n]$$

## Hlavné vlastnosti Z transformácie, ktoré sú využívané v ČSS:

### 1) Linearita

Ak

$$x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z)$$

$$x_2[n] \xleftrightarrow{Z} X_2(z)$$

potom

$$ax_1[n] + bx_2[n] \xleftrightarrow{Z} aX_1(z) + bX_2(z)$$

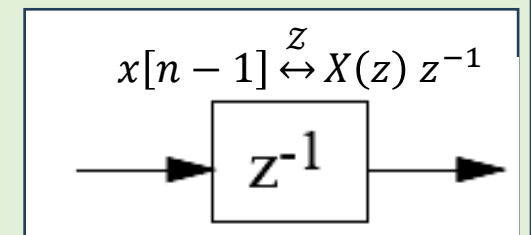
### 2) Oneskorenie signálu

Ak

$$x_1[n] \xleftrightarrow{Z} X_1(z)$$

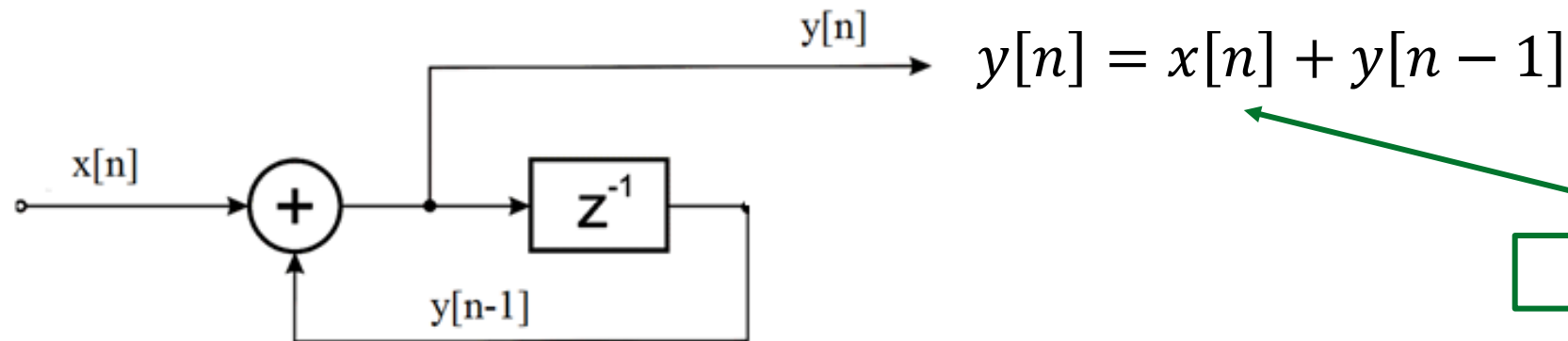
potom

$$x_1[n - k] \xleftrightarrow{Z} X_1(z) z^{-k}$$





# Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)



Diferenčná rovnica

Vo všeobecnosti je diskrétna sústava opísaná **lineárnou diferenčnou rovnicou M-tého radu s pravou stranou**:

$$\sum_{k=0}^M b_k y[n - k] = \sum_{k=0}^N a_k x[n - k]$$

Za predpokladu **nenulových** začiatočných podmienok sa riešenie tejto rovnice skladá z 2 častí:

$$y[n] = y_1[n] + y_2[n]$$

**vlastné kmity ČF** - odpoveď ČF bez budiaceho signálu („harmonické“ postupnosti)

**vnútená odozva** – odpoveď ČF na známy vstupný signál

# Diskrétna sústava – vlastné kmity a stabilita

$y_1[n]$  - riešenie lineárnej diferenčnej rovnice bez pravej strany:

Hľadanie odozvy ČF bez budiaceho signálu, t.j.  $x[n]=0$

$$\sum_{k=0}^M b_k y[n-k] = 0$$

- Riešenie pomocou tzv. **charakteristickej rovnice**, ktorú dostaneme **použitím Z transformácie** pre  $y[n]$  rôzne od nuly

$$\sum_{k=0}^M b_k y[n-k] \stackrel{Z}{\leftrightarrow} \sum_{k=0}^M b_k Y(z) z^{-k} = b_0 z^0 Y(z) + b_1 z^{-1} Y(z) + \dots + b_{M-1} z^{-(M-1)} Y(z) + b_M z^{-M} Y(z) = 0$$

kde  $b_i$  - konštanty,  $z$  - komplex. premenná,  $M$  - celé číslo,  $Y(z)$  - Z transformácia  $y[n]$  teda:  $Y(z) = Z\{y[n]\}$

Ak  $b_0$  až  $b_M$  sú rôzne od nuly, charakteristická rovnica **bude mať všeobecne M koreňov**  $z_1, z_2, z_3 \dots z_M$ . Tieto korene môžu byť reálne jednoduché, viacnásobné alebo komplexne združené.

Riešenie v časovej oblasti bude:

$$y_1[n] = \sum_{k=1}^M c_k z_k^n$$

$c_k$  - konštanty určené z počiatočných podmienok.

Komplexné korene je možné vyjadriť v tvare:

$$z_i = r_i e^{j\omega_i}$$

modul komplex. čísla

argument komplex. čísla

$y_1[n]$  **fyzikálne** predstavuje tzv. **vlastné kmity** ČF, ktoré sú „harmonické“ postupnosti:

- s **rastúcou** amplitúdou (ak  $r_i > 1$ ),
- s **klesajúcou** amplitúdou (ak  $r_i < 1$ ) alebo
- s **konštantnou** amplitúdou (ak  $r_i = 1$ ).

# Diskrétna sústava – vlastné kmity a stabilita

Ak  $b_0$  až  $b_M$  sú rôzne od nuly, charakteristická rovnica **bude mať všeobecne M koreňov**  $z_1, z_2, z_3 \dots z_M$ . Tieto korene môžu byť reálne jednoduché, viacnásobné alebo komplexne združené.

Potom v časovej oblasti:

$$y_1[n] = \sum_{k=1}^M c_k z_k^n$$

$c_k$  - konštanty určené z počiatočných podmienok.

Komplexné korene je možné vyjadriť v tvare:

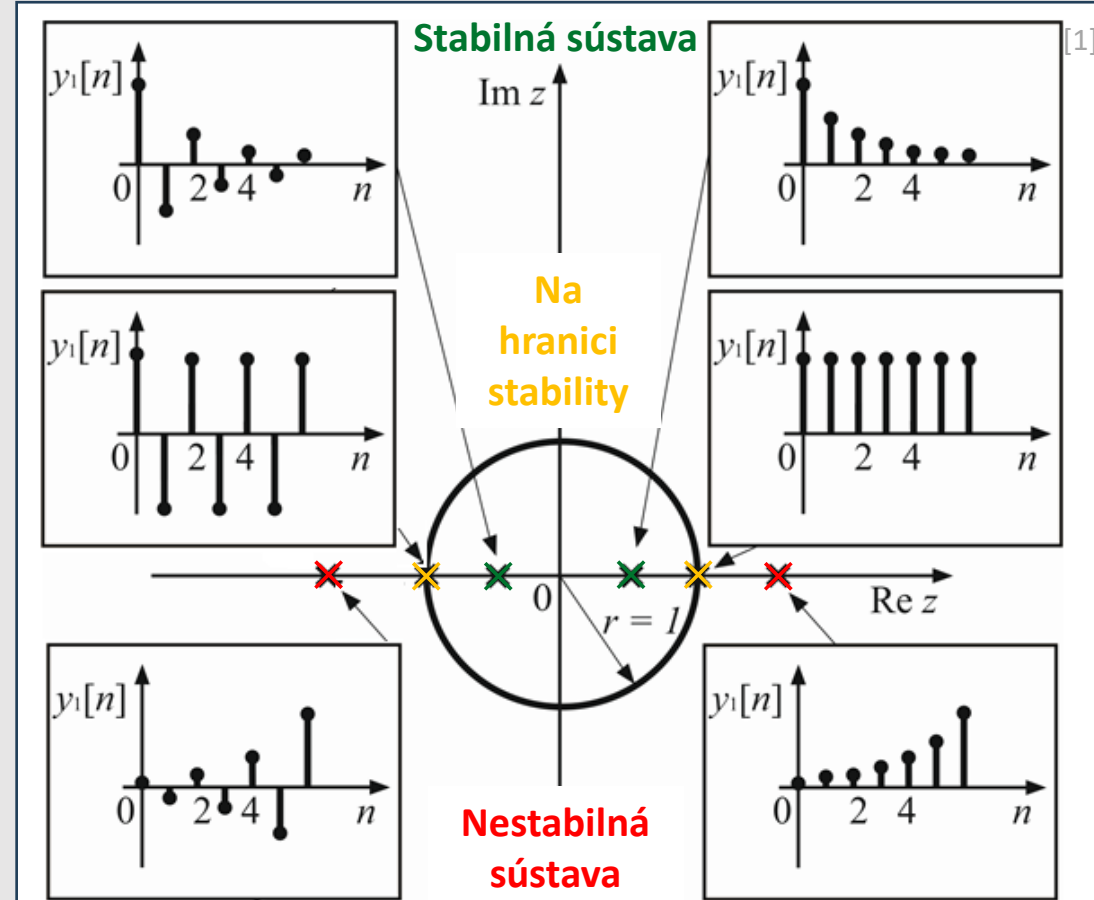
$$z_i = r_i e^{j\omega_i}$$

$\omega_i$  určuje uhlovú frekvenciu vlastných kmitov

$y_1[n]$  fyzikálne predstavuje tzv. vlastné kmity ČF, ktoré sú „harmonické“ postupnosti.

Vlastné kmity úzko súvisia so stabilitou sústavy:

- $r_i > 1$  – Nestabilná sústava
- $r_i < 1$  – Stabilná sústava
- $r_i = 1$  – Sústava na hranici stability



V komplexnej z-rovine, stabilná sústava má všetky póly (korene vlastných kmitov) vo vnútri jednotkovej kružnice. Bližšie 3. prednáška – prenos ČS.

# Diskrétna sústava – vnútená odozva

$y_2[n]$  druhé riešenie, ak je známy tvar budiaceho signálu  $x[n]$ . hovoríme vnútená odozva (vnútené kmity) systému, sústavy.

Úplné riešenie diferenčnej rovnice je nasledovné:

$$y[n] = y_1[n] + y_2[n] = \sum_{k=1}^M c_k z_k^n + y_2[n]$$

Ak všetky zložky vlastných kmitov budú mať doznievajúci charakter ( $r_i < 1$ ) potom v ustálenom stave bude celková odozva ČF daná iba vnútenou odozvou, ktorá dominuje. Preto podmienku  $r_i < 1$  nazývame **dominantnou podmienkou**.



# Číslicové spracovanie signálov

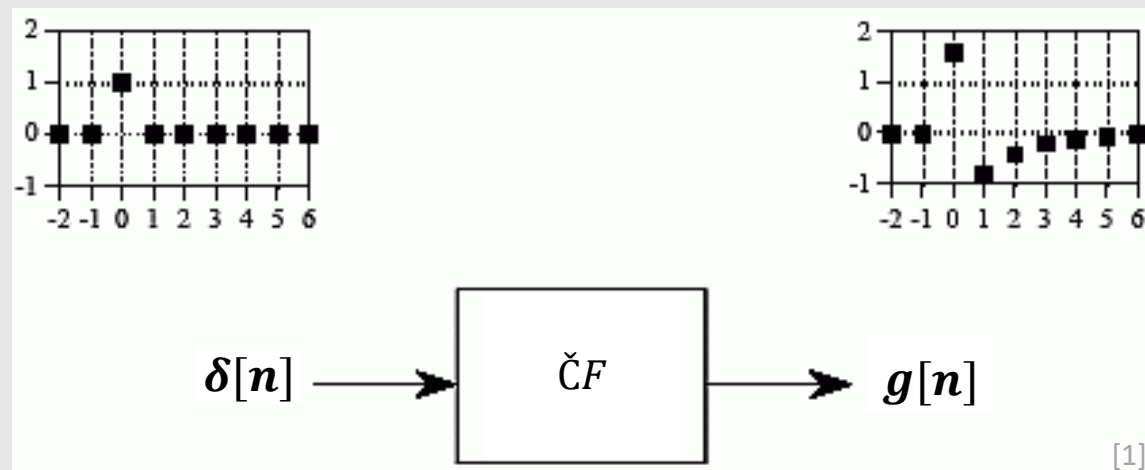
## Prednáška č. 2

- Filtrácia – úvod k diskretnému spracovaniu signálov
- Diskrétna sústava – číslicový filter (ČF)
- **Časové charakteristiky ČF**

# Diskrétna sústava – časové charakteristiky ČF

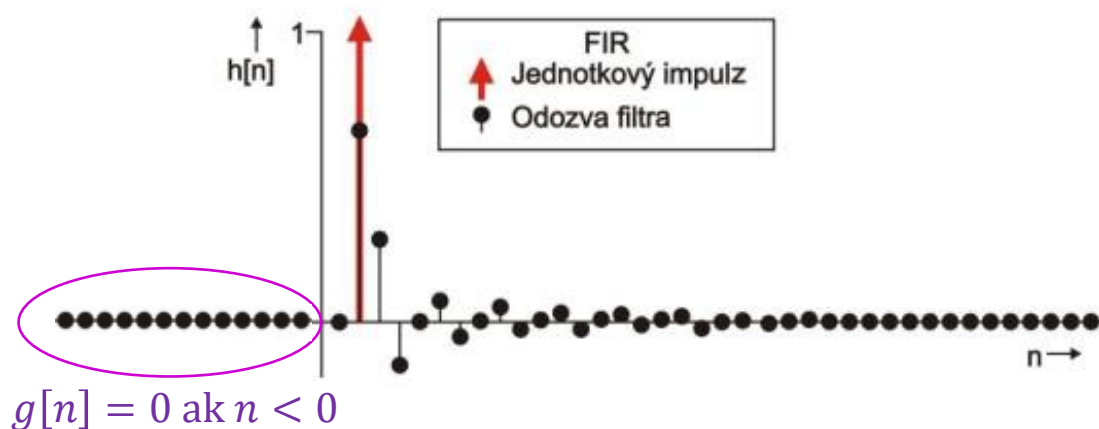
Rovnako ako spojité lineárne sústavy tak aj diskkrétne lineárny sústavy možno v časovej oblasti opísať pomocou dvoch časových charakteristík.

## 1) Impulzná charakteristika (impulzná odpoveď) $g[n]$ – Odpoveď systému na diskrétny jednotkový impulz



Z priebehu impulznej charakteristiky  $g[n]$  – určíme, či ide o systém **kauzálny** alebo **nekauzálny**. Vo všeob. je systém **kauzálny**, keď zmeny výstupného signálu nepredchádzajú zmenám vstupného signálu.

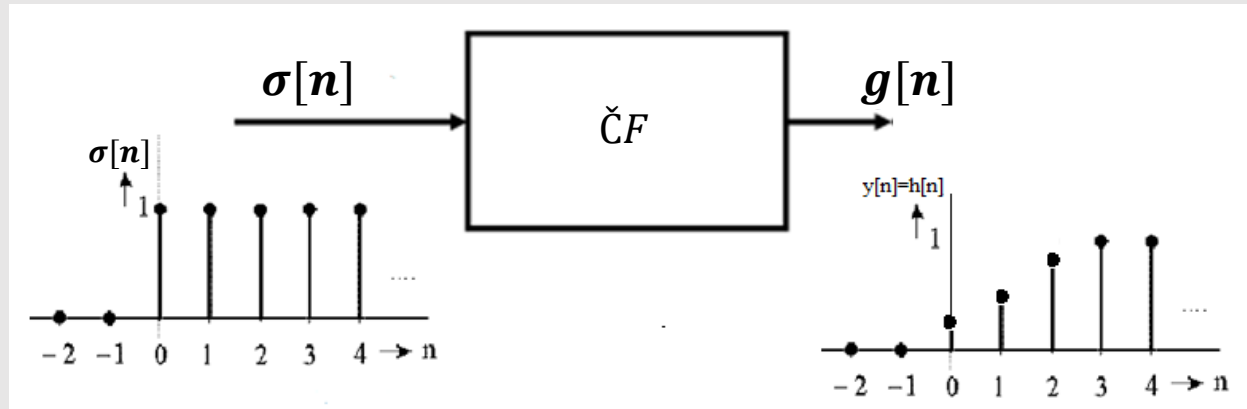
ČF bude **kauzálny** vtedy, keď jeho impulzová charakteristika  $g[n]$  bude nulová pre všetky hodnoty  $n < 0$ :



# Diskrétna sústava – časové charakteristiky ČF

Rovnako ako spojité lineárne sústavy tak aj diskkrétne lineárny sústavy možno v časovej oblasti opísať pomocou dvoch časových charakteristík.

2) Prechodová charakteristika  $h[n]$  – **odpoveď systému na diskrétny jednotkový skok na vstupe**



Medzi impulznou a prechodovou charakteristikou existuje vzájomný vzťah:

$$g[n] = h[n] - h[n - 1]$$

Ďakujem za pozornosť!

**Nabudúce:**

- Frekvenčné charakteristiky ČF
- Zapojenie ČF
- Stabilita ČF
- Syntéza ČF

